

電磁理論 IA & IB (A クラス) ミニツレポート B①	2011年6月8日	学籍番号	氏名	評点
------------------------------------	-----------	------	----	----

(東(Flux)と循環(Circulation))

(1) 円柱座標系(r, φ, z)においてベクトル界 $\mathbf{A} (= i_r A_r(r))$ がある。ここで i_r は円柱座標系(r, φ, z)の r 方向の基本ベクトル, $A_r(r)$ は \mathbf{A} の r 方向成分で r のみの関数とする。 z 軸方向は単位長さとする。

(1-1) z 軸を中心とし半径 r の円柱側面を貫いて外方へ出て行く力線の東(Flux), 即ち総線束;

$$\Phi = \oint_S \mathbf{A} \cdot \mathbf{n} dS$$

を求めるよ。ここで \mathbf{n} は外向き法線単位ベクトルである。

$$dS = d\ell_r \times d\ell_z = \partial_r h_\varphi d\varphi \times \partial_z h_z dz = \partial_r \times \partial_z r d\varphi dz = \partial_r r d\varphi dz \quad (\because h_r=1, h_\varphi=r, h_z=1)$$

$$\therefore \mathbf{A} \cdot \mathbf{n} dS = \partial_r A_r(r) \cdot \partial_r r d\varphi dz = \partial_r \partial_r A_r(r) r d\varphi dz = A_r(r) r d\varphi dz$$

$$\therefore \Phi = \oint_S \mathbf{A} \cdot \mathbf{n} dS = \int_0^{2\pi} \int_0^1 A_r(r) r d\varphi dz = A_r(r) r [\varphi]_0^1 [z]_0^1 = 2\pi r A_r(r)$$

(1-2) ガウスの発散定理を用いた結果が上記の結果と一致することを示せ。(但し $r=0$ で \mathbf{A} は有界)

$$\nabla \cdot \mathbf{A} = \frac{1}{h_r h_\varphi h_z} \left[\frac{\partial (A_r h_\varphi h_z)}{\partial r} + \frac{\partial (A_\varphi h_\varphi h_z)}{\partial \varphi} + \frac{\partial (A_z h_\varphi h_z)}{\partial z} \right] = \frac{1}{r} \left[\frac{\partial}{\partial r} (r A_r(r)) \right] = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r A_r(r))$$

$$dV = d\ell_r \cdot (d\ell_\varphi \times d\ell_z) = \partial_r h_r dr \cdot (\partial_\varphi h_\varphi d\varphi \times \partial_z h_z dz) = \partial_r (\partial_\varphi \times \partial_z) r dr d\varphi dz = r dr d\varphi dz$$

$$\therefore \int_V \nabla \cdot \mathbf{A} dV = \int_0^1 \int_0^{2\pi} \int_0^r \left[\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r A_r(r)) \cdot r dr d\varphi dz \right] = [r A_r(r)]_0^r [\varphi]_0^{2\pi} [z]_0^1 = 2\pi r A_r(r)$$

円筒形電荷がある。

(1-3) $r=a$ に厚さゼロのシート状の一定電荷密度 σ [C/m²] を満たされているとき、電荷量

$$Q(r) = \int_V \rho dV$$

を求めるよ。但し、 ρ [C/m³] は電荷密度、 z 方向は単位長とする。(ヒント:場合分けが必要)

$$dV = r dr d\varphi dz \quad (\text{半径 } r \text{ は } r=a \text{ に } D \text{ 在存しないので } dV = ad\varphi dz)$$

$$r < a \text{ のとき } Q(r) = \int_0^1 \int_0^{2\pi} \int_0^a \sigma ad\varphi dz = \sigma a [\varphi]_0^{2\pi} [z]_0^1 = 0$$

$$r \geq a \text{ のとき } Q(r) = \int_0^1 \int_0^{2\pi} \sigma ad\varphi dz = \sigma a [\varphi]_0^{2\pi} [z]_0^1 = 2\pi \sigma a$$

(2) 円柱座標系(r, φ, z)においてベクトル界 $\mathbf{B} (= i_\varphi B_\varphi(r))$ がある。ここで i_φ は円柱座標系の基本ベクトル, $d\ell_\varphi$ は半径 r の周回 C 上の微分線素ベクトル, $B_\varphi(r)$ は \mathbf{B} の φ 方向成分で r のみの関数とする。

$$(2-1) \text{ 半径 } r \text{ の周回 } C \text{ での循環}; F = \oint_C \mathbf{B} \cdot d\ell$$

を求めるよ。

$$d\ell = d\ell_r + d\ell_\varphi + d\ell_z = \partial_r d\ell_r + \partial_\varphi d\ell_\varphi + \partial_z d\ell_z$$

$$= \partial_r h_r dr + \partial_\varphi h_\varphi d\varphi + \partial_z h_z dz$$

$$\mathbf{B} \cdot d\ell = \partial_\varphi B_\varphi(r) \cdot d\ell_\varphi = \partial_\varphi B_\varphi(r) \cdot \partial_\varphi h_\varphi d\varphi = \partial_\varphi \partial_\varphi B_\varphi(r) r d\varphi = B_\varphi(r) r d\varphi$$

$$\therefore F = \int_0^{2\pi} B_\varphi(r) r d\varphi = B_\varphi(r) r [\varphi]_0^{2\pi} = 2\pi r B_\varphi(r)$$

(2-2) ストークスの定理を用いた結果が上記の結果と一致することを示せ。(但し $r=0$ で \mathbf{B} は有界)

$$\nabla \times \mathbf{B} = \frac{1}{h_r h_\varphi h_z} \begin{vmatrix} h_r B_\varphi & h_\varphi B_z & h_z B_\varphi \\ \frac{\partial}{\partial r} & \frac{\partial}{\partial \varphi} & \frac{\partial}{\partial z} \\ h_r B_\varphi & h_\varphi B_z & h_z B_\varphi \end{vmatrix} = \frac{1}{r} \begin{vmatrix} \partial_r r \partial_\varphi & \partial_z \\ \frac{\partial}{\partial r} & \frac{\partial}{\partial z} \end{vmatrix} = \frac{1}{r} \left\{ \frac{\partial}{\partial z} (r B_\varphi(r)) - \frac{\partial}{\partial r} (r B_\varphi(r)) \right\}$$

$$dS = d\ell_z = \partial_r r d\varphi \times \partial_z h_z dz = \partial_r r d\varphi \cdot \partial_z h_z dz = \partial_r r d\varphi dz$$

$$\therefore (\nabla \times \mathbf{B}) \cdot dS = \int_0^1 \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r B_\varphi(r)) \cdot \partial_r r d\varphi dz = \int_0^1 \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r B_\varphi(r)) r dr d\varphi = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r B_\varphi(r)) dr d\varphi$$

$$\therefore \int_S (\nabla \times \mathbf{B}) \cdot dS = \int_0^1 \int_0^{2\pi} \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r B_\varphi(r)) dr d\varphi = [r B_\varphi(r)]_0^r [\varphi]_0^{2\pi} = 2\pi r B_\varphi(r)$$

(2-3) z 軸を中心とする半径 a の円柱内を一定の電流密度 $\mathbf{J} (= i_a J)$ で電流が流れているとき、電流量 $I(r) = \int_S \mathbf{J} \cdot \mathbf{n} dS$ を求めるよ。(ヒント:場合分けが必要)

$$dS = d\ell_z = \partial_z r dr d\varphi \quad (= d\ell_r \times d\ell_\varphi)$$

$$r < a \text{ のとき } I(r) = \int_0^1 \int_0^{2\pi} \partial_z J \cdot \frac{\partial}{\partial z} r dr d\varphi = J \left[\frac{1}{2} r^2 \right]_0^1 [\varphi]_0^{2\pi} = J \cdot \frac{1}{2} r^2 \cdot 2\pi = \pi r^2 J$$

$$r \geq a \text{ のとき } I(r) = \int_0^1 \int_0^{2\pi} \partial_z J \cdot \frac{\partial}{\partial z} r dr d\varphi = J \left[\frac{1}{2} r^2 \right]_0^a [\varphi]_0^{2\pi} = J \cdot \frac{1}{2} a^2 \cdot 2\pi = \pi a^2 J$$