LRS（斜め下向き）からデータ入力

障害物検知

全方位カメラから入力（とりやめ）

相関計算

データ表示

データ表示

GPS

下向きWebカメラ

加速度計

キーボード

リモコン

前向きWebカメラ

自己位置推定

路面検知

操縦プログラム

画像表示

ネット送信

危険検知

センサー情報混合

自律動作プログラム

Segway

LRS（正面向き）からデータ入力

2次元レーザーセンサーから入力

データ表示

ポリゴン生成

障害物検知

自己位置推定