

Bayesian Networks and Decision Graphs 輪講

1.2 確率理論の基礎

・ある実験を行ったときに、起こり得る全ての結果の集合を Sample Space (S , 標本空間) という。

例 1. サイコロの場合 $S=\{1,2,3,4,5,6\}$

例 2. サッカーの場合 $S=\{\text{yes,no}\}$

・標本空間の部分集合を Event (事象) という。

例. サイコロの場合 $A=\{3,4,5,6\}$

・確率 $P(A)$: 不確かさの度合い

・確率は以下の 3 つの公理に従っていないといけない。

Axiom 1 $P(S)=1$

Axiom 2 $P(A) \geq 0$

Axiom 3 $A \subseteq S, B \subseteq S$ かつ $A \cap B = \emptyset$ (空集合の記号) ならば $P(A \cup B) = P(A) + P(B)$

Axiom 3 の例 :

サイコロを 1 回ふるとき、3 の目が出る事象を B 、2 か 4 か 6 の目が出る事象を A とすると、 A と B は互いに素の事象であり、これらの 2 つの事象のうち 1 つが起こる確率は、

$$P(A \cup B) = P(A) + P(B) = \frac{3}{6} + \frac{1}{6} = \frac{4}{6}$$

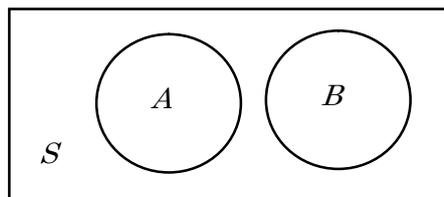


Fig.1.1(a) the two events A and B are disjoint

一方、事象 A と事象 B が互いに素でない (Fig.1.1(b) 参照) とき、2 つの事象のうち 1 つが起こる確率は、

$$P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B)$$

ここで $A \cap B$ は A と B の共通部分であり A と B が同時に起こる事象のことである。

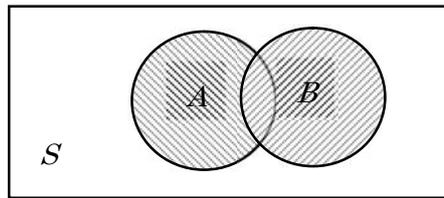


Fig.1.1(b) $A \cap B \neq \emptyset$ (空集合の記号)

トランプを例にして考える。

事象 A をスペードを引く、事象 B をキングを引くとすると A と B の共通部分はスペードのキングを引くことである。その確率は、

$$P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B) = \frac{13}{52} + \frac{4}{52} - \frac{1}{52} = \frac{16}{52}$$

1.2.1 Conditional Probabilities(条件付き確率)

条件付き確率：事象 B が与えられたときに事象 A が起こる確率。 $P(A|B)$ と表記される。

$$P(A | B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)}$$

例：サイコロを1回ふるとき、4の目が出る事象を A 、2か4か6の目が出る事象を B とする。2か4か6の目が出たことがわかっているとき、出た目が4である確率は、 $P(A|B) = P(A \cap B) / P(B) = (1/6) / (3/6) = 1/3$ 。

$$P(A | B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)} = \frac{1/6}{3/6} = \frac{1}{3}$$

また、もう1つ事象を加えた場合の条件付き確率は以下のように定義される。

$$P(A | B \cap C) = \frac{P(A \cap B \cap C)}{P(B \cap C)}$$

1.2.2 Probability Calculus

Theorem 1.1 (The fundamental rule)

$$P(A|B)P(B) = P(A \cap B) \tag{1.1}$$

The fundamental rule によって B が与えられたときの A が起こる確率と B の確率を知っているときに、 A と B が同時に起こる確率を求めることができる。

ほかの事象 C を条件付けることによって、The fundamental rule は以下のように書ける。

$$P(A|B \cap C)P(B|C) = P(A \cap B|C)$$

$P(A \cap B) = P(B \cap A)$ なので、 $P(A|B)P(B) = P(A \cap B) = P(B|A)P(A)$ である。

よって、ベイズの法則が以下のように導かれる。

Theorem 1.2 (Bayes' rule)

$$P(A | B) = \frac{P(B | A)P(A)}{P(B)}$$

ベイズの法則は、事象 B についての情報を与えられたときの事象 A についての信念を更新する方法である。このため、一般的に $P(A)$ は事前確率、 $P(A | B)$ は事後確率、 $P(B | A)$ は尤度と呼ばれる。

状況 C でのベイズの法則は以下のようになる。

$$P(A | B, C) = \frac{P(B | A, C)P(A | C)}{P(B | C)}$$

例1.1 我々は 2 つの病気 a1 と a2 を持っているとし、両方とも兆候 b の原因となりえらとする。また、 $P(b | a1) = 0.9$ 、 $P(b | a2) = 0.3$ であり、a1 と a2 の事前確率は等しいとする ($P(a1) = P(a2)$)。

今、b が起きたとすると、ベイズの法則より以下が導かれる。

$$P(a1 | b) = \frac{P(b | a1)P(a1)}{P(b)} = 0.9 \cdot \frac{P(a1)}{P(b)};$$
$$P(a2 | b) = \frac{P(b | a2)P(a2)}{P(b)} = 0.3 \cdot \frac{P(a2)}{P(b)}.$$

たとえ事後確率が計算できないとしても、以上より $P(a1 | b)$ は $P(a2 | b)$ の 3 倍であることがわかる。

更に、もし、a1 と a2 は b のみが原因であるということがわかっていたら $P(a1 | b) + P(a2 | b) = 1$ であるので以下を得る (ただし a1 と a2 が同時に起きる確率は 0 と仮定している)。

$$\frac{P(a1)}{P(b)} = \frac{P(a2)}{P(b)} = \frac{1}{0.9 + 0.3} = \frac{1}{1.2},$$

よって、

$$P(a1 | b) = 0.9 \cdot \frac{P(a1)}{P(b)} = \frac{0.9}{1.2} = 0.75;$$
$$P(a2 | b) = 0.3 \cdot \frac{P(a2)}{P(b)} = \frac{0.3}{1.2} = 0.25.$$

1.2.3 Conditional Independence(条件付き独立)

時々、事象 B についての情報は事象 A が起こることについての信念を変えない。この場合を A と B は独立であると言う。

Definition 1.1 (Independence)

もし $P(A | B) = P(A)$ なら、A と B は独立である。

例： 2 つのサイコロを投げるとき、1 つのサイコロが 2 を出したとしても、このことはもう 1 つのサイコロが何の目を出すかについて影響しない。

この概念は symmetric である。つまりもし A が B について独立なら、B は A について独立である。

$$P(B | A) = \frac{P(A \cap B)}{P(A)} = \frac{P(A|B)P(B)}{P(A)} = \frac{P(A)P(B)}{P(A)} = P(B)$$

ただし、これは $P(A) > 0$ のときに成り立つ。もし $P(A) = 0$ ならば計算は妥当でない。しかしながら、我々にとってこのことはあまり問題でない。なぜならもし A が不可能なら、それについて考える意味がないからである。

もし、2つのイベントが独立なら、the fundamental rule は以下のように書き換えられる。

$$P(A \cap B) = P(A|B)P(B) = P(A) \cdot P(B)$$

事象 C についてすでに知っていて事象 B についての情報が事象 A についての信念を変えないなら、A と B は C を与えられた条件で独立である。

Definition 1.2 (Conditional independence)

もし、 $P(A|B \cap C) = P(A|C)$ なら、事象 A と事象 B は事象 C のもと条件付き独立である。

この概念も symmetric である。つまり、もし事象 C のもと事象 A が事象 B について独立なら、事象 B は事象 C のもと事象 A について独立である。

$$P(B | A \cap C) = \frac{P(A \cap B | C)P(C)}{P(A|C)P(C)} = \frac{P(A|B \cap C)P(B|C)}{P(A|C)} = \frac{P(A|C)P(B|C)}{P(A|C)} = P(B|C)$$

更に、2つの事象が条件付き独立なら、両方の事象が起きる確率を計算する際に上述のような multiplication rule が使える。

$$P(A \cap B | C) = P(A|C) \cdot P(B|C)$$

ただし、2つの事象が独立のとき、それはたいてい $C = \emptyset$ (空集合の記号) であるという特別なケースである (?)